

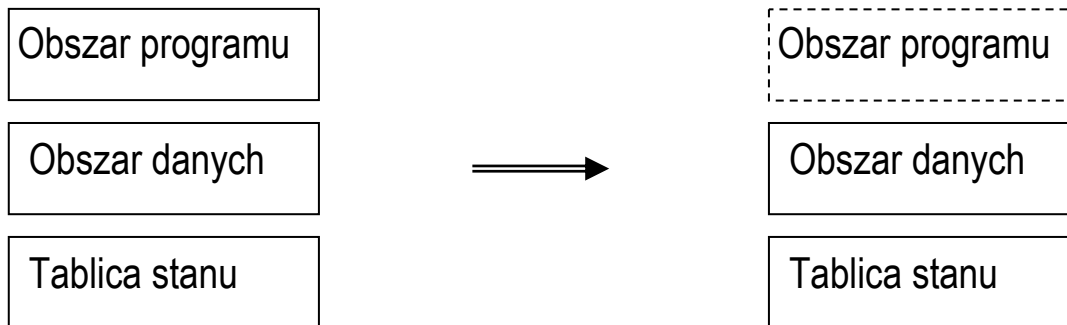
POSIX: IEEE Std 1003.1 – 2001 (Issue 6, 2004 edition)

- **Podstawowe rekomendacje przejęte z UNIXa**
 - wielodostęp
 - wielozadaniowość
 - system plików
 - terminal
 - gniazda
- **Rekomendacje dla obszaru czasu rzeczywistego**
 - strategie szeregowania
 - rozszerzony mechanizm sygnałów
 - synchronizacja i komunikacja zadań
 - kontrola zarządzania pamięcią
 - wspólne obszary pamięci
 - programowe liczniki czasu
 - asynchroniczne operacje wejścia-wyjścia

Tworzenie i usuwanie procesów

- **Utworzenie kopii procesu**

pid_t fork()



- **Wymiana ciała procesu**

int exec-- (plik, argumenty, środowisko)

- **Przykład**

```
.....  
pid=fork();  
if ( p!=0 ) {  
    // ... proces macierzysty  
} else {  
    exec(new, ..., ...);  
    // ... nowy proces potomny  
}  
.....
```

- **Utworzenie** nowego procesu

→POSIX_SPAWN

```
int posix_spawn ( pid_t *pid, char *path,  
                  posix_spawn_file_actions_t *actions,  
                  posix_spawnattr_t *attr,  
                  char *argv[ ], char *envp[ ] );
```

- **Zakończenie** procesu

```
void exit ( int status )
```

- **Oczekiwanie** na zakończenie procesu potomnego

```
pid_t wait ( int *status );
```

```
pid_t waitpid ( pid_t pid, int *status, int options );
```

Tworzenie i usuwanie wątków

→POSIX_THREADS

- **Utworzenie** wątku

```
int pthread_create ( pthread_t *thread,  
                    const pthread_attr_t *attr,  
                    void *( *body )(void *),  
                    void *arg )
```

- **Zakończenie** wątku

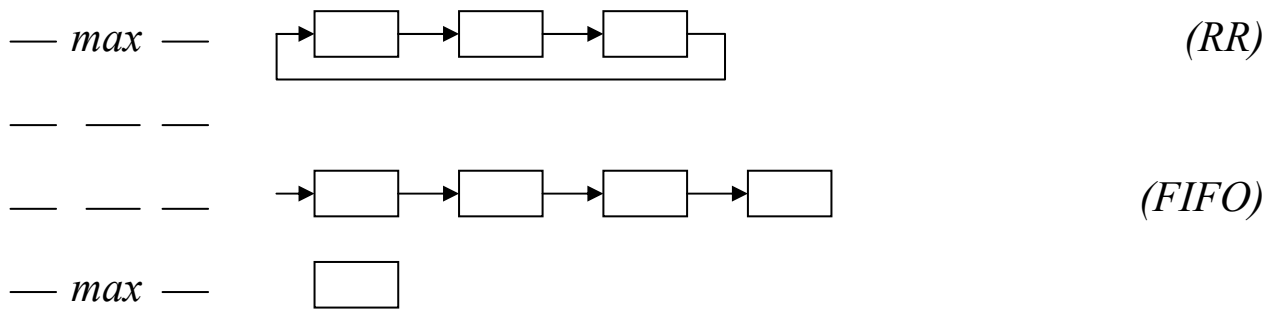
```
void pthread_exit ( void *value )
```

- **Oczekiwanie** na zakończenie wątku

```
int pthread_join ( pthread_t thread, void **value )
```

Algorytmy szeregowania

- Poziomy priorytetu
- Wywłaszczanie zadań niższych poziomów



- Strategie szeregowania

- algorytm karuzelowy (*SCHED_RR*)
- algorytm kolejkowy (*SCHED_FIFO*)
- serwer sporadyczny (*SCHED_SPORADIC*)
- algorytm dowolny (*SCHED_OTHER*)

- Zwolnienie procesora

```
int sched_yield ();
```

- **Ustalanie strategii szeregowania (*policy*) i priorytetu**

Procesy

*int sched_setparam (pid_t pid, struct sched_param *param)*

*int sched_setscheduler (pid_t pid, int policy,
struct sched_param *param)*

Wątki

int pthread_setschedprio (pthread_t thread, int prio)

*int pthread_setschedparam (pthread_t thread, int policy,
struct sched_param *param)*

contentionscope

PTHREAD_SCOPE_PROCESS

PTHREAD_SCOPE_SYSTEM

Sygnały

- **Generacja sygnału**

system operacyjny

int kill (pid_t pid, int sig)

int raise (int sig)

int pthread_kill (pthread_t thread, int sig)

- **Obsługa sygnałów**

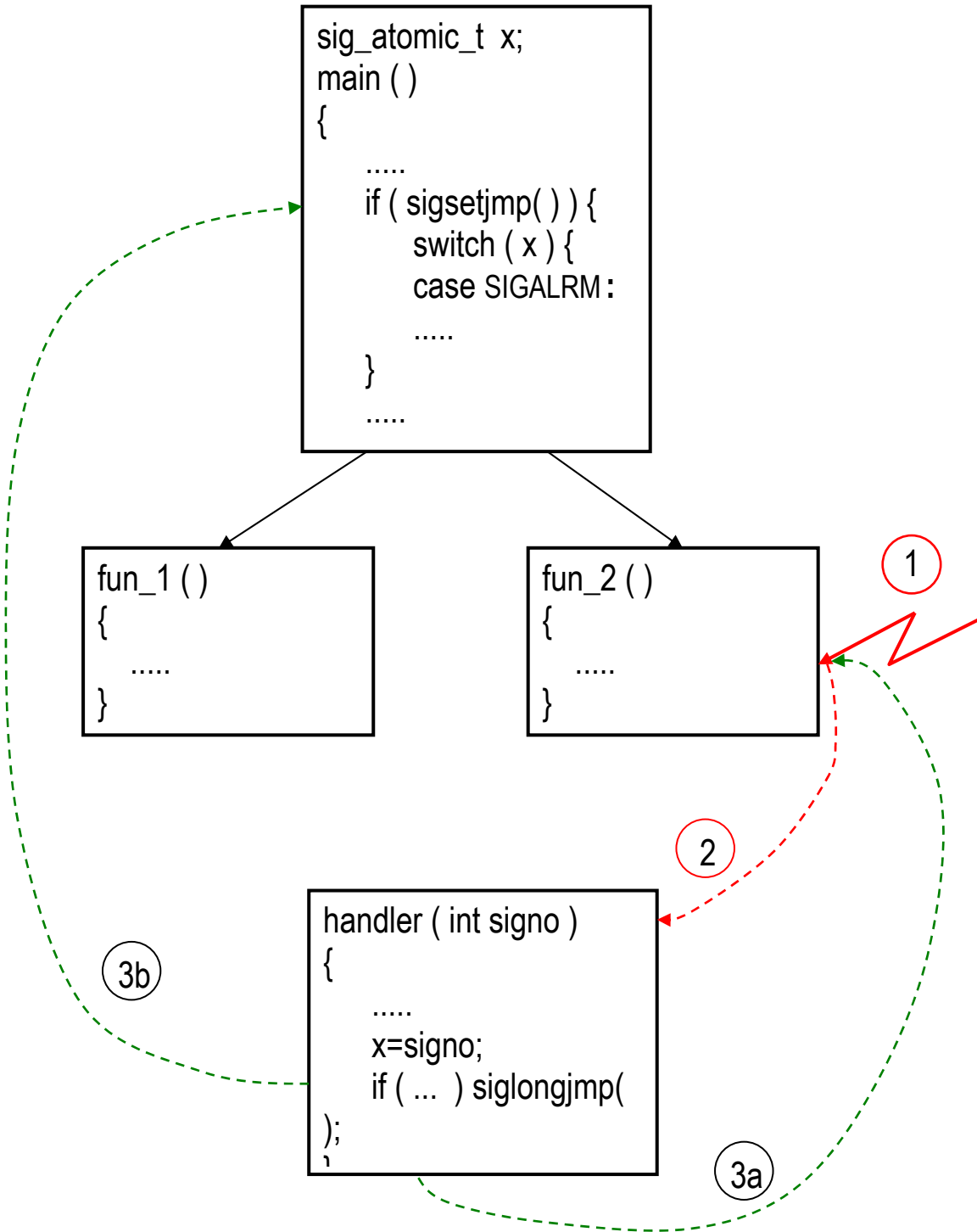
*void (*signal (int sig, void (*func) (int))) (int)*

- domyślnie (*SIG_DFL*)
- ignorowanie (*SIG_IGN*)
- przechwycenie

```
void handler ( int signo )  
{  
    .....  
}
```

sig_atomic_t

sigsetjmp (), siglongjmp ()



• **Maskowanie sygnałów**

sigemptyset (), *sigfillset ()*, *sigaddset ()*, *sigdelset ()*
sigprocmask ()

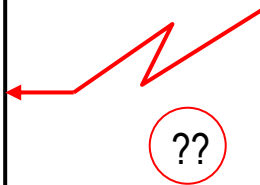
pthread_sigmask ()

sigismember (), *sigpending ()*

sigsuspend ()

sigwait (), *sigwaitinfo ()*, *sigtimedwait ()*

```
fun ()  
{  
    ....  
    signal ( SIGUSR1 , &handler );  
    sigprocmask ( ... );  
    pause ()  
    ....  
}
```



```
handler ()  
{ }
```

• Rodzaje sygnałów (28)

si_signo	si_code	default	
SIGBUS	rodzaj błędu	Z	Błędny adres fizyczny na magistrali
SIGILL	rodzaj błędu	Z	Błędna instrukcja
SIGFPE	rodzaj błędu	Z	Błąd operacji arytmetycznej.
SIGSEGV	rodzaj błędu	Z	Naruszenie ochrony pamięci
SIGABRT	↑	Z	Nienormalne zakończenie procesu (<i>abort</i>)
SIGALRM		Z	Upływ czasu (<i>alarm clock</i>)
SIGKILL		Z	Usunięcie procesu – bez przechwycenia
SIGTERM		Z	Normalne zakończenie procesu (<i>exit</i>)
SIGHUP	SI_USER	Z	Zakończenie sesji terminala
SIGINT	SI_QUEUE	Z	Przerwanie z terminala
SIGQUIT	SI_TIMER	Z	Zakończenie pracy z terminala
SIGSTOP	SI_MESGQ	S	Zatrzymanie procesu – bez przechwycenia
SIGCONT	SI_ASYNCIO	C	Kontynuacja zatrzymanego procesu
SIGPIPE	↓	Z	Zapis do zamkniętego potoku
SIGSYS		Z	Błędne odwołanie do systemu
SIGCHLD		I	Zakończenie procesu potomnego
SIGUSR1		Z	User-defined signal 1.
SIGUSR2		Z	User-defined signal 2.

SIGRTMIN ... SIGRTMAX

- **Kolejkowanie sygnałów**

→POSIX_REALTIME_SIGNALS

int sigqueue (pid_t pid, int sig, union sigval value)

*int sigaction (int sig, struct sigaction *act,
struct sigaction *oact)*

struct sigaction

sa_flags

SA_SIGINFO

sa_handler

sa_sigaction

*void handler (int signo, siginfo_t *info, void *context)*

siginfo_t

int si_signo

int si_code

union sigval si_value

union sigval

int sival_int

*void *sival_ptr*

• Przykład

```
static sig_atomic_t  num, val, code;

void funh(int sig, siginfo_t *inf, void *con)
{
    num=sig;
    val=info->si_value.sival_int;
    code=info->si_code;
}

void main( )
{
    struct sigaction act;
    sigset_t          set;

    sigemptyset(&set);
    sigaddset(&set, SIGUSR1);
    sigaddset(&set, SIGUSR2);

    act.sa_flags=SA_SIGINFO;
    act.sa_mask=set
    act.sa_sigaction=&funh;
    sigaction(SIGUSR1, &act, NULL);

    pause();
    printf("signo=%d val=%d code=%d\n",
           num, val, code);
}
```

Zarządzanie pamięcią

- **Blokowanie stron w pamięci**

→ POSIX_MEMLOCK

int mlockall (int flags)

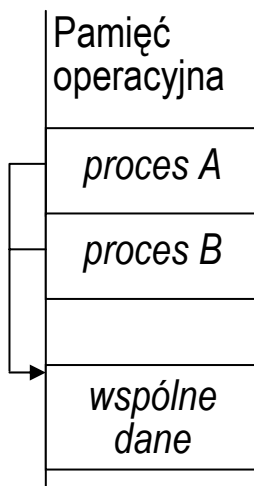
int munlockall ()

→ POSIX_MEMLOCK_RANGE

*int mlock (void *addr, size_t len)*

*int munlock (void *addr, size_t len)*

- **Wspólne obszary danych**



- włączenie obszaru w przestrzeń adresową
- identyfikacja obszaru przez procesy
- ograniczenie rodzaju operacji
- trwałość obszaru

- **Odwzorowanie pliku w pamięci**

→ POSIX_MAPPED_FILES

*void *mmap (void *addr, size_t len, int prot,
int flags, int file, off_t offset)*

flags — MAP_SHARED, MAP_PRIVATE, MAP_FIXED

*int munmap (void *addr, size_t len)*

*int msync (void *addr, size_t len, int flags)*

flags — MS_ASYNC, MS_SYNC, MS_INVALIDATE

- **Dzielony obiekt pamięciowy**

→ POSIX_SHARED_MEMORY_OBJECTS

*int shm_open (char *name, int oflags, mode_t mode)*

*int shm_unlink (char *name)*

int close (int file)

int ftruncate (int file, off_t length)

Narzędzia synchronizacji i komunikacji zadań

- **Semafor**

→ POSIX_SEMAPHORES

*int sem_init (sem_t *sem, int shared, int value)*

*int sem_destroy (sem_t *sem)*

*int sem_wait (sem_t *sem)*

*int sem_post (sem_t *sem)*

*int sem_trywait (sem_t *sem)*

*int sem_timedwait (sem_t *sem,
 struct timespec *abs_timeout)*

Semafor nazwany

*sem_t *sem_open (char *name, int oflag,
 mode_t mode, unsigned value)*

oflags — O_CREAT, O_EXCL

*int sem_close (sem_t *sem)*

*int sem_unlink (char *name)*

Przykład

```
...
fd=shm_open("semafor",O_RDWR|O_CREAT,0777);
size=ltrunc(fd,sizeof(sem_t),SEEK_SET);
addr=mmap(0,sizeof(sem_t),PROT_READ|PROT_WRITE,
          MAP_SHARED,fd,0);
sem=(sem_t *)addr;
sem_init(sem,1,0);           // pshared
...
fork();
...
sem_wait(sem);
...
sem_destroy(sem);
munmap(addr,sizeof(sem_t));
close(fd);
shm_unlink("semafor");
...

/* drugi proces - bez wykorzystania fork() */
...
fd=shm_open("semafor",O_RDWR);
addr=mmap(0,sizeof(sem_t),PROT_READ|PROT_WRITE,
          MAP_SHARED,fd,0);
sem=(sem_t *)addr;
...
sem_post(sem)
...
munmap(addr,sizeof(sem_t));
close(fd);
...
```


- **Muteks**

Utworzenie

```
int pthread_mutex_init ( pthread_mutex_t *mutex,  
                        pthread_mutexattr_t * attr )  
  
pthread_mutex_t mutex=PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;
```

Usunięcie

```
int pthread_mutex_destroy ( pthread_mutex_t *mutex )
```

Sekcja krytyczna

```
int pthread_mutex_lock ( pthread_mutex_t *mutex )  
.....  
int pthread_mutex_unlock ( pthread_mutex_t *mutex )
```

Inwersja priorytetów

protocol

PTHREAD_PRIO_NONE

PTHREAD_PRIO_INHERIT

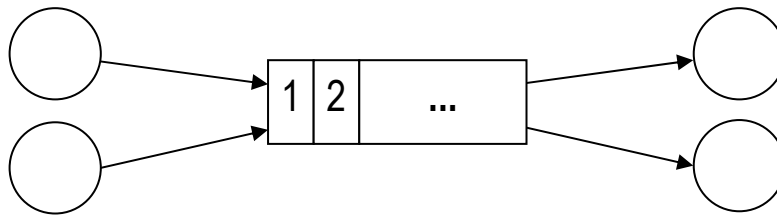
PTHREAD_PRIO_PROTECT

Ograniczenie oczekiwania

*int pthread_mutex_trylock (pthread_mutex_t *mutex)*

*int pthread_mutex_timedlock (pthread_mutex_t *mutex,
struct timespec *abs_timeout)*

• **Zmienna warunkowa**



```
Producent
.....
wpisz wiadomość ( w );
s=s+1;
.....
```

```
Konsument
.....
while ( s == 0 ) czekaj;
pobierz wiadomość ( p );
s=s-1;
.....
```



```
Producent
.....
mutex_lock ( m );
wpisz wiadomość ( w );
s=s+1;
mutex_unlock ( m );
.....
```

```
Konsument
.....
mutex_lock ( m );
while ( s == 0 ) czekaj;
s=s-1;
pobierz wiadomość ( p );
mutex_unlock ( m );
.....
```

Operacje

```
int pthread_cond_init ( pthread_cond_t *cond,  
                      pthread_condattr_t *attr )
```

```
int pthread_cond_wait ( pthread_cond_t *cond,  
                      pthread_mutex_t *mutex )
```

```
int pthread_cond_signal ( pthread_cond_t *cond )
```

```
int pthread_cond_timedwait ( pthread_cond_t *cond,  
                            pthread_mutex_t *mutex,  
                            const struct timespec *abstime )
```

```
int pthread_cond_broadcast ( pthread_cond_t *cond )
```

Przykład

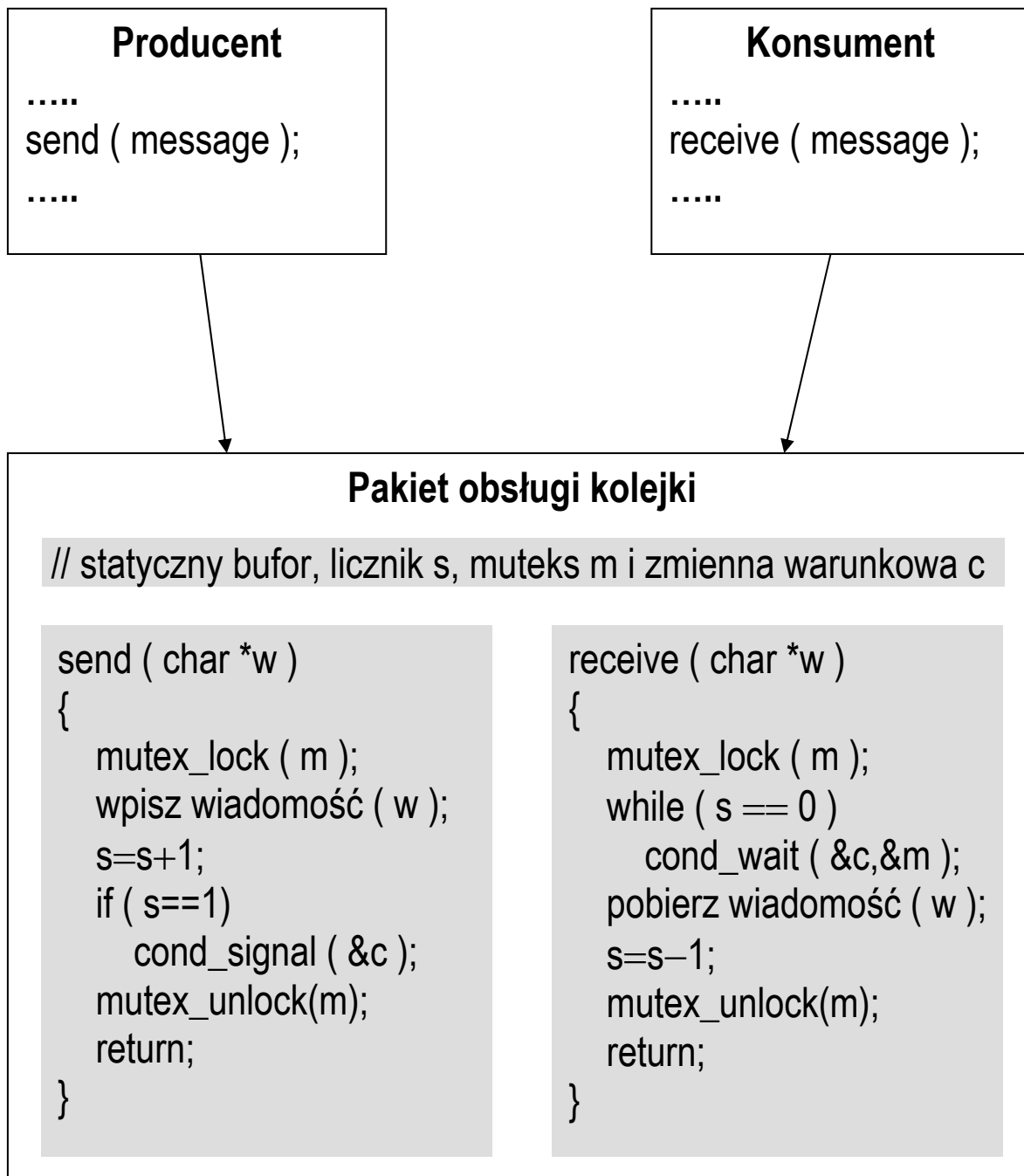
Producent

```
.....  
mutex_lock ( m );  
wpisz wiadomość ( w );  
s=s+1;  
if ( s==1 )  
    cond_signal ( &c );  
mutex_unlock(m);  
.....
```

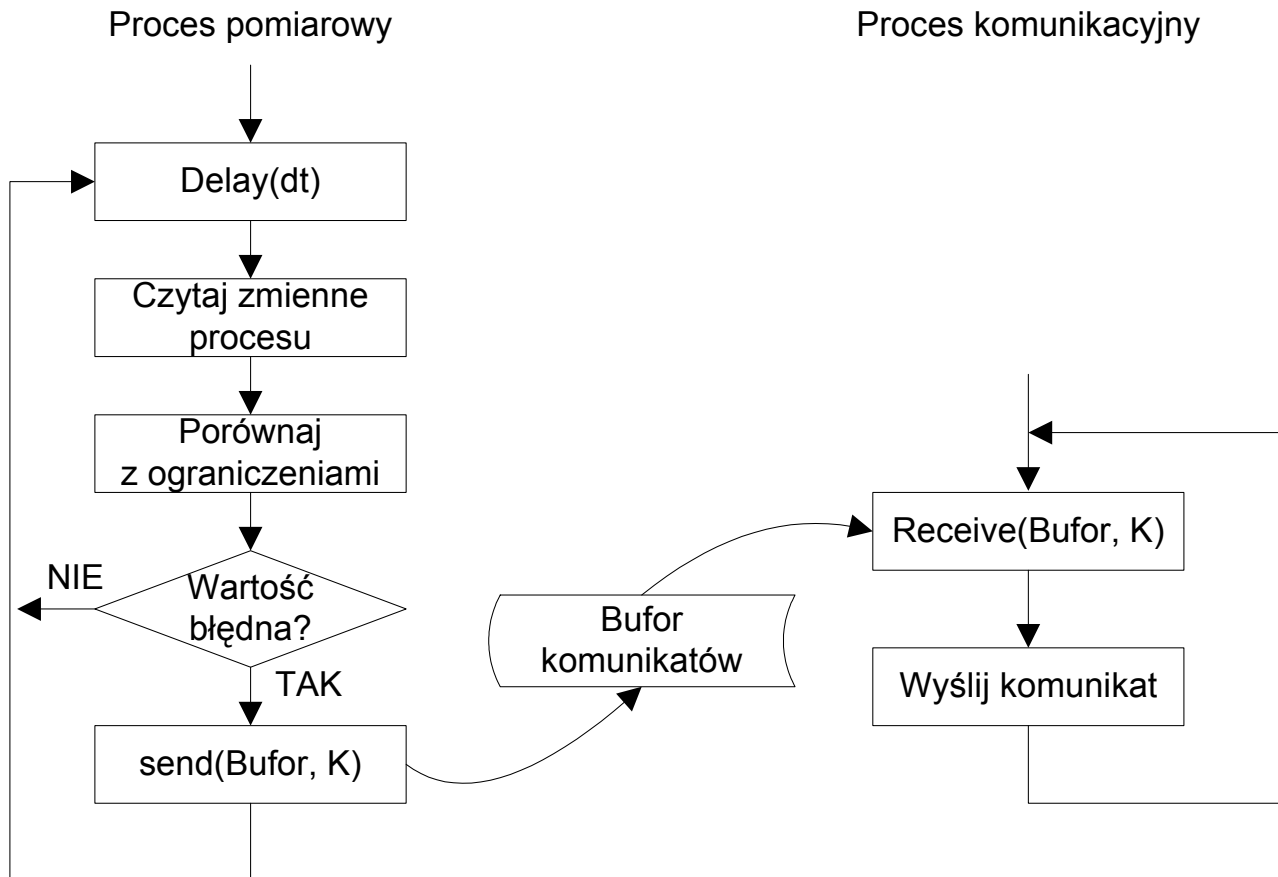
Konsument

```
.....  
mutex_lock ( m );  
while ( s == 0 )  
    cond_wait ( &c,&m );  
pobierz wiadomość ( w );  
s=s-1;  
mutex_unlock(m);  
.....
```

- Koncepcja monitora**



Kolejka wiadomości



Receive(Bufor, K):

if (jest wiadomość) then weź jedną else zawieś zadanie

Send(Bufor, K):

if (czeka zadanie) then wznów jedno else wpisz wiadomość

Operacje

→ POSIX_MESSAGE_PASSING

*mqd_t mq_open (char *name, int oflags,
mode_t mode, mq_attr *attr)*

attr — mq_maxmsg, mq_msgsize

oflags — O_CREAT, O_EXCL,
O_RDONLY, O_WRONLY, O_RDWR,
O_NONBLOCK

int mq_close (mqd_t mq)

*int mq_unlink (char *name)*

*int mq_send (mqd_t mq, char *msg, size_t len,
unsigned prio)*

*int mq_timedsend (mqd_t mq, char *msg, size_t len,
unsigned prio, struct timespec *abs_timeout)*

*ssize_t mq_receive (mqd_t mq, char *msg, size_t len,
unsigned *prio)*

*ssize_t mq_timedreceive (mqd_t mq, char *msg,
size_t len, unsigned *prio,
struct timespec *abs_timeout)*

Zdarzenie notyfikacji

*int mq_notify (mqd_t mq, struct sigevent *notification)*

struct sigevent

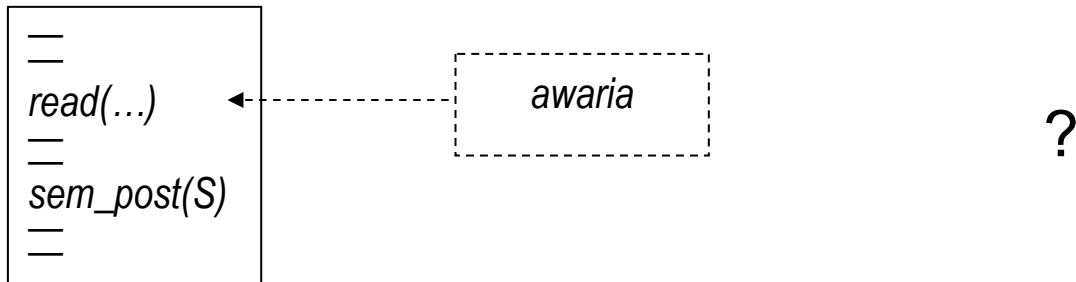
int sigev_notify
int sigev_signo
union sigval sigev_value
void() (union sigval) sigev_notify_function*
*(pthread_attr_t *) sigev_notify_attributes*

sigev_notify

SIGEV_NONE
SIGEV_SIGNAL
SIGEV_THREAD

Uzależnienia czasowe

- Opóźnienie
- Przeterminowanie



- Praca cykliczna



Opóźnienie

unsigned sleep (unsigned sec)

unsigned alarm (unsigned sec)

→ POSIX_TIMERS

*int nanosleep (struct timespec *rq, struct timespec *rm)*

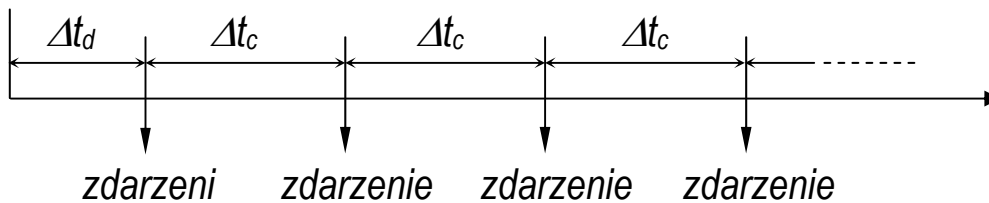
struct timespec

time_t tv_sec

long tv_nsec

Liczniki czasu (*timer*)

→POSIX_TIMERS



```
int timer_create (clockid_t clock, struct sigevent *evp,
                 timer_t *timer)
```

```
int timer_delete (timer_t timer)
```

```
int timer_settime (timer_t timer, int flags,
                  struct itimerspec *value,
                  struct itimerspec *ovalue)
```

flags — TIMER_ABSTIME

```
int timer_getoverrun (timer_t timer)
```

```
int timer_gettime (timer_t timer, struct itimerspec *value)
```

struct itimerspec

```
struct timespec it_interval
```

```
struct timespec it_value
```

Przykłady

- Przeterminowanie

```
struct itimerspec time;
timer_t          timer;
timer_create(CLOCK_REALTIME, NULL, &timer);
.....
time.it_value.tv_sec=0;
time.it_value.tv_nsec=50 000 000;
time.it_interval.tv_sec=0;
time.it_interval.tv_nsec=0;
timer_settime(timer, 0, time, NULL);
result=read(fd, buf, n);
.....
```

- Praca cykliczna

```
.....
time.it_value.tv_sec=0;
time.it_value.tv_nsec=1 000 000;
time.it_interval.tv_sec=0;
time.it_interval.tv_nsec=50 000 000;
timer_settime(timer, 0, time, NULL);
do {
    pause();
    .....
} while(run)
```

Asynchroniczne operacje we/wy

→ POSIX_POSIX_ASYNCHRONOUS_IO

struct aiocb

int aio_fildes
off_t aio_offset
*void *aio_buf*
size_t aio_nbytes
int aio_reqprio
struct sigevent aio_sigevent
int aio_lio_opcode Operation to be performed.

*int aio_read (struct aiocb *cb)*

*int aio_write (struct aiocb *cb)*

*int aio_error (struct aiocb *)*

*ssize_t aio_return (struct aiocb *)*

*int aio_suspend (struct aiocb *list[], ll, struct timespec *tt)*